

Kierunek: Mechanika i budowa maszyn rok studiów: 3 semestr: 6 studia stacjonarne I stopnia rok akademicki: 2020/2021
Specjalność: Informatyka stosowana w budowie maszyn

Tydzień I (nieparzysty)

GODZINY	PONIEDZIAŁEK	WTOREK	ŚRODA	CZWARTEK	PIĄTEK	SOBOTA
08.00-09.30						
09.40-11.10						
11.20-12.50						
13.00-14.30						
14.30-15.10						
15.10-16.40				Maszyny technologiczne /L/ mgr inż. Dariusz Święch s. RCRE grupa II		
16.50-18.20			Podstawy zarządzania produkcją /W/ dr hab. inż. Tadeusz Złoto, prof. UP s.202C	Programowanie obrabiarek sterowanych numerycznie /L/ dr inż. Leszek Tomczewski s.001C grupa II	Maszyny technologiczne /L/ mgr inż. Dariusz Święch s. RCRE grupa I	Podstawy zarządzania produkcją /C/ dr hab. inż. Tadeusz Złoto, prof. UP s.202C
18.30-20.00			Maszyny technologiczne /W/ dr hab. inż. Tadeusz Złoto, prof. UP s.202C	Programowanie obrabiarek sterowanych numerycznie /L/ dr inż. Leszek Tomczewski s.001C grupa I	Systemy Cax /W/ dr inż. Leszek Tomczewski s.102C	

Tydzień II (parzysty)

GODZINY	PONIEDZIAŁEK	WTOREK	ŚRODA	CZWARTEK	PIĄTEK	SOBOTA
08.00-09.30						
09.40-11.10						
11.20-12.50						Napędy /W/ dr hab. inż. Jan Zwolak. Prof. UP s. 202C
13.00-14.30						Programowanie obrabiarek sterowanych numerycznie /W/ dr hab. Rafał Reizer, prof. UP s.204C
14.30-15.10						
15.10-16.40			Systemy Cax /L/ mgr inż. Witold Orzechowski s.305C	Metody komputerowe w mechanice /L/ mgr inż. Ryszard Petryk, s 303 grupa I	Napędy /W/ dr hab. inż. Jan Zwolak. Prof. UP s. 202C	Metody komputerowe w mechanice /W/ dr hab. Rafał Reizer, prof. UP s.204C
16.50-18.20	Programowanie obrabiarek sterowanych numerycznie /L/ dr inż. Leszek Tomczewski s.001C grupa I	Metody komputerowe w mechanice /L/ mgr inż. Ryszard Petryk, s.303 grupa II	Systemy Cax /L/ mgr inż. Witold Orzechowski s.305C		Napędy /P/ dr hab. inż. Jan Zwolak. Prof. UP s. 202C	
18.30-20.00				Programowanie obrabiarek sterowanych numerycznie /L/ dr inż. Leszek Tomczewski s.001C grupa II		

Praktyka zawodowa 160 godz. /4 tyg./ w wybranych zakładach produkcyjnych